

МЕТОД ДВУХЭТАПНОГО ЭКСПЕРТНОГО ОЦЕНИВАНИЯ ПОКАЗАТЕЛЕЙ ФУНКЦИОНИРОВАНИЯ ПЕРСПЕКТИВНЫХ РАДИОСИСТЕМ

д.т.н., проф. В.М. Бильчук, к.т.н. С.Т. Черепков

Рассматривается метод прогнозирования характеристик и показателей эффективности функционирования перспективной информационно – измерительной системы, основанный на двухэтапном экспертном оценивании.

Принятие решения о целесообразности создания перспективной информационно – измерительной системы может быть основано на оценке ожидаемых значений характеристик ее функционирования. К числу таких характеристик следует отнести показатели ее эффективности как численные меры ее соответствия ожидаемого и возможного результатов ее функционирования. Задача прогнозирования значений характеристик некоторой системы может рассматриваться как задача в условиях стохастической неопределенности, если известна достаточная статистика значений этих характеристик аналогичных систем. Для информационно – измерительных систем такой достаточной статистики не существует [1]. Поэтому задача прогнозирования значений характеристик может быть рассмотрена в условиях нестохастической неопределенности. Ее решение возможно посредством постановок экспертиз и обработки экспертных данных. Содержание предлагаемого метода двухэтапного экспертного оценивания значений характеристик функционирования системы состоит в следующем. Пусть необходимо оценить значение некоторой характеристики q функционирования системы. Организуется экспертиза Э1, к проведению которой привлекается N экспертов. Схема экспертизы предполагает: независимость мнений экспертов и отсутствие обратной связи [2]. Каждый j – й эксперт, $j = \overline{1, N}$ высказывает свое субъективное мнение относительно значения оцениваемой характеристики.

При обработке результатов экспертизы Э1 множество $\{q_j\}_N$ трактуется как дискретное множество возможных значений случайной величины \hat{q} . Для данной случайной величины строится статистическая функция распределения $F^*(q)$ и определяются q_α и $q_{1-\alpha}$:

$$q_\alpha = F^{-1}(\alpha); \quad q_{1-\alpha} = F^{-1}(1-\alpha),$$

где $F^{-1}(\alpha), F^{-1}(1-\alpha)$ – обратные функции к $F^*(q)$.

При выбранном уровне гарантии α правомерно принимать, что значение оцениваемой характеристики практически достоверно не может принадлежать интервалам $q_{\min} < q < q_{1-\alpha}$; $q_{\alpha} < q < q_{\max}$, где $q_{\min} = \min_j \{q_j\}$; $q_{\max} = \max_j \{q_j\}$.

На втором этапе экспертного оценивания значения характеристики q рассматривается экспертиза $\mathfrak{E}2$. К ее проведению могут привлекаться те же N экспертов. Схема экспертизы $\mathfrak{E}2$ совпадает со схемой экспертизы $\mathfrak{E}1$. Интервал $[q_{1-\alpha}, q_{\alpha}]$, которому принадлежит значение оцениваемой характеристики системы, разбивается на произвольное число n непересекающихся интервалов, т.е., если $\tilde{q} = [q_{1-\alpha}, q_{\alpha}]$ и $\tilde{q}^{(k)}$ - k -й интервал такой, что $\tilde{q}^{(k)} \in \tilde{q}$, то

$$\bigcup_{k=1}^n \tilde{q}^{(k)} = \tilde{q}; \quad \tilde{q}^{(k)} \cap \tilde{q}^{(l)} = \emptyset.$$

Эксперты высказывают свое субъективное мнение по ранжированию элементов (интервалов) $\tilde{q}^{(k)}$, $k = \overline{1, n}$. Нестрогие ранжировки задаются матрицами $A_l \| \tilde{q}_{ij}^{(kl)} \|$, $l = \overline{1, n}$ где $\tilde{q}_{ij}^{(kl)} = 1$, если i -й элемент предшествует (более предпочтителен) j -му элементу; если $\tilde{q}_{ij}^{(kl)} = 1$, то $\tilde{q}_{ji}^{(kl)} = -1$; если i -й и j -й элементы равноценны, то $\tilde{q}_{ij}^{(kl)} = 0$ и $\tilde{q}_{ji}^{(kl)} = 0$, $i = \overline{1, n}$.

Выявление наиболее предпочтительной ранжировки определяется по расстоянию между ранжировками, определяемым по соотношению [2]

$$d(A_l, A_r) = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n | \tilde{q}_{ij}^{(kl)} - \tilde{q}_{ij}^{(lr)} | \quad (1)$$

и удовлетворяющее аксиомам:

- $d(A_l, A_r) \geq 0$;
- $d(A_l, A_r) = 0$, если ранжировки (матриц) A_l и A_r совпадают;
- $d(A_l, A_r) = d(A_r, A_l)$;
- $d(A_l, A_r) + d(A_r, A_t) \geq d(A_l, A_t)$;

- расстояние α инвариантно, т.е. при одинаковых перестановках элементов внутри ранжировок A_l и A_r расстояние между новыми ранжировками A'_l и A'_r равно расстоянию между ранжировками A_l и A_r ;

- если две ранжировки отличаются только на части элементов, то расстояние между ранжировками определяется расстояниями только между этими элементами;

- минимальное расстояние между ранжировками равно единице.

Пусть Ω - множество ранжировок, определенных экспертами. При обработке экспертизы более предпочтительной принимается та, для которой сумма расстояний до всех остальных из Ω будет минимальной, т.е.

$$A_S = \text{Arq} \min_{A \in \Omega} \sum_{j=1}^N d(A, A_j). \quad (2)$$

Пусть матрица A_1 соответствует ранжировке интервалов $(\tilde{q}^{11}, \tilde{q}^{21}, \tilde{q}^{31}, \dots, \tilde{q}^{k1}, \dots, \tilde{q}^{n1})$, а матрица A_S – ранжировке интервалов $(\tilde{q}^{4S}, \tilde{q}^{1S}, \tilde{q}^{kS}, \dots, \tilde{q}^{m-1,S}, \tilde{q}^{mS}, \dots, \tilde{q}^{nS}, \tilde{q}^{n-2,S})$. Это означает по результатам экспертизы, что оцениваемая характеристика q системы наиболее предпочтительно принадлежит интервалу \tilde{q}^{4S} . Тогда, если характеристика $q \in \tilde{q}^{4S} = (\tilde{q}_H^{4S}, \tilde{q}_K^{4S})$, то прогнозируемое значение $q = \frac{1}{2}(\tilde{q}_H^{4S} + \tilde{q}_K^{4S})$.

В качестве иллюстрации работоспособности предлагаемого метода двухэтапного экспертного оценивания значений характеристик функционирования системы рассмотрим оценивание показателя точности определения некоторого параметра q . Если Z_q – случайная величина ошибки определения параметра q , а Z_q^{per} – регламентируемая величина ошибки определения параметра q , то $P(Z_q < Z_q^{\text{per}})$ – показатель точности определения параметра q . Пусть результаты обработки Э1 состоят в том, что $(P_{1-\alpha}, P_\alpha) = (0,6; 0,9)$ при $\alpha = 0,9$. Интервал $(0,6; 0,9)$ разобьем на три подинтервала: $\tilde{p}^1 = (0,6; 0,7)$; $\tilde{p}^2 = (0,71; 0,8)$; $\tilde{p}^3 = (0,81; 0,9)$. Экспертами при проведении Э2 указаны три ранжировки и им соответствующие матрицы:

$$(\tilde{p}^1, \tilde{p}^2, \tilde{p}^3); A = \begin{vmatrix} 0 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \\ -1 & -1 & 0 \end{vmatrix}; (\tilde{p}^2, \tilde{p}^1, \tilde{p}^3); B = \begin{vmatrix} 0 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \\ -1 & -1 & 0 \end{vmatrix}; (\tilde{p}^1, \tilde{p}^3, \tilde{p}^2); C = \begin{vmatrix} 0 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \end{vmatrix}.$$

Тогда в соответствии с (1) для первой ранжировки $d(A,B)=2$, $d(A,C)=2$; для второй – $d(BA) = 2$, $d(BC) = 4$; для третьей – $d(CA) = 2$, $d(CB) = 4$. Поэтому в соответствии с (2) более предпочтительными интервалами для показателя надежности следует считать интервалы \tilde{p}^1 и \tilde{p}^2 , а сам показатель при оценке по серединам интервалов следует ожидать принадлежащим интервалу $(0,65; 0,75)$.

ЛИТЕРАТУРА

1. Ярлыков М.С. Статистическая теория радионавигации. – М.: Радио и связь, 1985. – 244 с.
2. Макаров И.М. Теория выбора и принятия решений. – М.: Наука, 1982. – 275 с.