

**СИНТЕЗ НЕПАРАМЕТРИЧЕСКИХ АЛГОРИТМОВ  
РАСПОЗНАВАНИЯ ГРУПП РАДИОИЗЛУЧЕНИЙ С  
ОЦЕНИВАНИЕМ УСРЕДНЕННЫХ ФУНКЦИЙ ПРАВДОПОДОБИЯ  
МЕТОДОМ ГИСТОГРАММ**

д.т.н. Г.В. Певцов, В.А. Лупандин

*Разработаны методы синтеза, анализа и оптимизации основных параметров алгоритмов распознавания групп радиоизлучений с обучением путем построения гистограмм. Полученные результаты развивают на случай непараметрического обучения предложенные ранее подходы к синтезу алгоритмов распознавания образов, заданных сложными эталонными описаниями в виде совокупностей эталонных значений и (или) интервалов эталонных значений признаков (параметров) радиоизлучений.*

**Постановка проблемы.** При решении задач контроля правильности использования спектра радиочастот, исследовании различных излучающих объектов возникает задача распознавания источников радиоизлучений и состояний (фаз) их работы. При этом каждому распознаваемому источнику или его состоянию (образу) априори могут соответствовать группы радиоизлучений. Например, распознаваемый объект может иметь в своем составе несколько радиотехнических средств, каждое из которых, в свою очередь, может функционировать в нескольких режимах и применять при этом несколько видов сигналов. В пространстве признаков (параметров сигналов и их источников) такой образ может описываться одним или несколькими интервалами эталонных значений и (или) одним или несколькими дискретными эталонными значениями признаков.

**Анализ литературы.** Для построения автоматизированных аппаратно-программных комплексов распознавания источников радиоизлучений в [1] предложена и развита в [2 – 4 и др.] методика синтеза алгоритмов распознавания групп радиоизлучений, реализующих проверку сложных статистических гипотез. Методика базируется на введенном сложном эталонном описании образов в виде  $\mathfrak{T}$ -мерных совместных априорных условных плотностей вероятности смешанного типа эталонных векторов  $s$  независимых признаков  $s_j, j \in \{1, 2, \dots, \mathfrak{T}\}$ , для каждого из  $L$  образов  $U_i, i \in \{1, 2, \dots, L\}$ :

$$w_i(\mathbf{s}) = W(\mathbf{s}|U_i) = \prod_{j=1}^{\mathfrak{Z}} \left[ \sum_{r=1}^{R_{ij}} I_{ijr} p_{ijr} w_{ijr}(s_j, s'_{ijr}, s''_{ijr}) + \sum_{d=1}^{D_{ij}} I_{ijd} p_{ijd} \delta(s_j - s_{ijd}) \right], \quad (1)$$

$$\sum_{r=1}^{R_{ij}} p_{ijr} + \sum_{d=1}^{D_{ij}} p_{ijd} = 1, \quad \sum_{r=1}^{R_{ij}} I_{ijr} p_{ijr} + \sum_{d=1}^{D_{ij}} I_{ijd} p_{ijd} = 1, \quad \forall I \in \{1, 2, \dots, L\},$$

$$\forall j \in \{1, 2, \dots, \mathfrak{Z}\},$$

где  $w_{ijr}(s_j, s'_{ijr}, s''_{ijr})$  – априорные плотности распределения признака  $s_j$  на каждом из  $R_{ij}$  эталонных интервалов  $[s'_{ijr}, s''_{ijr}]$ ,  $r \in \{1, 2, \dots, R_{ij}\}$ ;  $\delta(s_j - s_{ijd})$  – функции Дирака, как плотности вероятности математических ожиданий  $s_{ijd}$  каждого из  $D_{ij}$  возможных дискретных эталонных значений признака  $s_j$ ,  $d \in \{1, 2, \dots, D_{ij}\}$ ;  $p_{ijr}$  и  $p_{ijd}$  – априорные условные вероятности наблюдения  $r$ -го интервала или  $d$ -го значения при наблюдении образа  $U_i$  в метрике признака  $s_j$ ;  $I_{ijr(d)} \in [0, 1]$  – коэффициенты, характеризующие относительную степень информативности  $r$ -го интервала или  $d$ -го значения признака  $s_j$  при распознавании образа  $U_i$ . Для примера на рис. 1, а показана геометрическая интерпретация эталонного описания (1) образа  $U_i$  в метрике единственного признака  $s_j$  ( $\mathfrak{Z} = 1$ ) при  $R_{i1} = 3$ ,  $D_{i1} = 1$ .

Решающие правила, получаемые в результате синтеза по разработанной методике, предполагают сравнение с порогом статистик отношений  $\Lambda_i(\mathbf{x}) = w_i(\mathbf{x})/w_q(\mathbf{x})$  усредненных функций правдоподобия вида [5]

$$w_i(\mathbf{x}) = W(\mathbf{x}|U_i) = \int_{\mathbf{S}_i} w_i(\mathbf{s}) W(\mathbf{x} | \mathbf{s}) \mathbf{d}\mathbf{s}, \quad (2)$$

где  $w_i(\mathbf{x})$  – усредненная по эталонному описанию  $w_i(\mathbf{s})$  функция правдоподобия (рис. 1, б);  $W(\mathbf{x} | \mathbf{s})$  – зависящая от значений вектора параметров  $\mathbf{s}$  функция правдоподобия наблюдаемой выборки  $\mathbf{x}$ ;  $\mathbf{S}_i$  – область определения образа  $U_i$  в пространстве признаков  $\mathbf{S}$ .

Эталонное описание (1) построено в предположении о том, что виды и параметры априорных распределений известны. Однако в практике создания систем распознавания радиоизлучений такой случай встречается сравнительно редко. Чаще возникает необходимость в алгоритмах, которые должны обучаться до или в процессе ведения распознавания. При этом если эталонное описание представляет собой совокупность неизвестных априорных распределений признаков, неизвестны функции правдоподобия  $W(\mathbf{x} | \mathbf{s})$ , проще применить непараметрический подход к оцениванию усредненных функций правдоподобия  $w_i(\mathbf{x})$ .

**Целью статьи** является развитие методики синтеза алгоритмов распознавания групп радиоизлучений на случай непараметрического обуче-

ния путем построения усредненных статистических функций правдоподобия  $w^*_i(x)$  методом гистограмм.

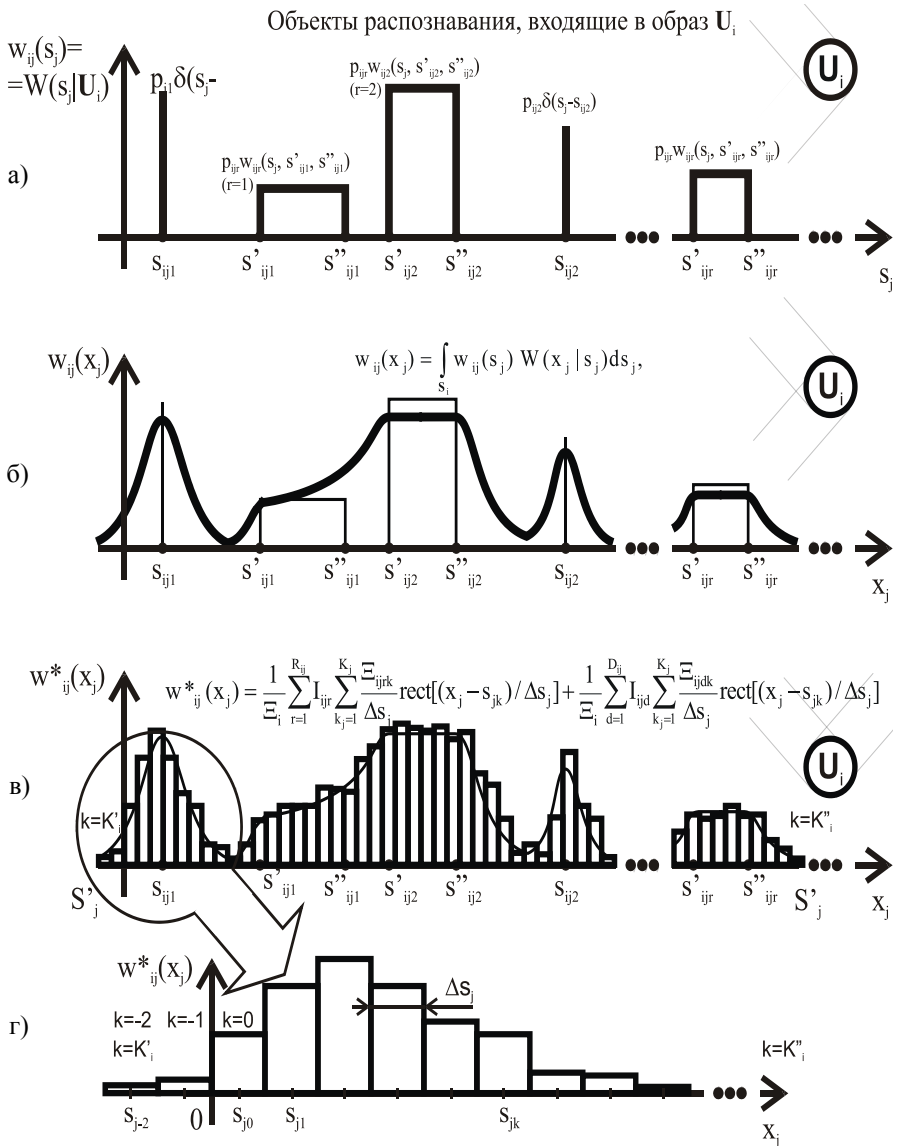


Рис. 1. Эталонное описание (а) и апостериорная плотность вероятности (б) образа  $U_i$  с полностью известными значениями признака  $s_j$ ; статическая дифференциальная апостериорная функция распределения (в, г) выборочных значений  $x_j$  признака  $s_j$  при наблюдении образа  $U_i$

Пусть на множестве  $U$  объектов распознавания наблюдаются распоз-

наваемые образы  $U_i \subset U$ , представляющие собой множества (группы) объектов распознавания (видов радиоизлучений):  $U_i = \{u_{in}\}$ ,  $i \in \{1, 2, \dots, L\}$ ,  $n \in \{1, 2, \dots, v_i\}$ , где  $L$  – количество распознаваемых образов;  $v_i$  – число видов радиоизлучений в  $i$ -й группе. Каждый из образов проявляется в метрике  $\mathfrak{Z}$ -мерного евклидова пространства признаков  $S$ . В метрике одного признака каждому объекту распознавания априорно соответствует одно эталонное значение или один интервал эталонных значений признака. Незвестное априорное распределение вектора признаков  $\mathbf{s} = \{s_1, s_2, \dots, s_j, \dots, s_{\mathfrak{Z}}\}$  для каждого  $i$ -го образа представляет собой  $\mathfrak{Z}$ -мерную совместную плотность вероятности смешанного типа  $W(\mathbf{s} | U_i) = w_i(\mathbf{s})$  вида (1) вектора  $\mathbf{s}$  на множестве  $U_i$ , определенную в области  $S_i$  пространства признаков.

По результатам  $\Xi$  испытаний для каждого из образов в метрике каждого признака  $s_j$ ,  $j \in \{1, 2, \dots, \mathfrak{Z}\}$ , получена первичная статистическая совокупность, из которой через группированный статистический ряд сформирована гистограмма – одномерная эмпирическая дифференциальная функция распределения  $w^*_{ij}(x_j)$  (рис. 1, в). Будем полагать, что функции  $w^*_{ij}(x_j)$  в метрике  $j$ -го признака определены на интервале  $[S'_j, S''_j]$ .

Выдвигается  $L$  гипотез  $H_1, H_2, \dots, H_L$  о том, что наблюдаемая выборка  $\mathbf{x}$   $\zeta$ -кратно измеренных значений  $\mathfrak{Z}$  признаков принадлежит одному из образов  $U_i$ . Задача состоит в установлении до наблюдения дискретно-аналогового нерандомизированного статистически оптимального правила  $\delta$ , реализующего разделение  $\zeta \times \mathfrak{Z}$ -мерного евклидова пространства выборок  $\mathbf{X}$  на  $L$  непересекающихся областей  $\mathbf{X}^*_q$ ,  $q \in \{1, 2, \dots, L\}$ ,  $\bigcup \mathbf{X}^*_q = \mathbf{X}$ , и приписывающего каждой из областей одного из  $L$  решений  $\gamma_q$  о принятии гипотезы  $H_q$ .

Для решения задачи область  $[S'_j, S''_j]$  возможных значений каждого признака  $s_j$ ,  $j \in \{1, 2, \dots, \mathfrak{Z}\}$ , в выборочном пространстве разобьем на  $K_j$  непересекающихся интервалов,  $K_j = K''_j - K'_j$ ,  $K'_j = \text{ent}(S'_j/\Delta s_j)$ ,  $K''_j = \text{ent}(S''_j/\Delta s_j)$ , где  $\text{ent}(x)$  – операция округления вниз (наибольшее целое, не большее  $x$ ). Опишем аналитически гистограмму (рис. 1, г), соответствующую  $n$ -му элементу  $i$ -й группы, в виде ступенчатой функции:

$$w^*_{ijn}(x_j) = \sum_{k=K'_j}^{K''_j} w^*_{ijnk} \text{rect} \left[ \left( x_j - k \Delta s_j + 0,5 \Delta s_j \right) / \Delta s_j \right];$$

$$w^*_{ijnk} = \Xi_{ijnk} / (\Delta s_j \Xi_{ijn}), \quad k = \text{ent}(x_j / \Delta s_j), \quad (3)$$

где  $w^*_{ijnk}$  – плотность частоты попадания случайной величины  $x_j$  в  $k$ -й интервал  $j$ -го признака при наблюдении (в ходе испытаний)  $n$ -го радиоизлу-

чения  $i$ -й группы;  $\Xi_{ijnk}$  – количество выборочных значений  $j$ -го признака, попавших в  $k$ -й интервал при соответствующем испытании;  $\Xi_{ijn}$  – количество наблюдений  $n$ -го радиоизлучения  $i$ -й группы в метрике  $j$ -го признака;

$\text{rect}\left[\frac{x_j - s_{jk}}{\Delta s_j}\right]$  – единичная прямоугольная функция шириной  $\Delta s_j$  с центром в точке  $x_j = s_{jk} \equiv k\Delta s_j - 0,5\Delta s_j$ ,  $k = K'_j, K'_j + 1, \dots, K''_j - 1, K''_j$ .

В соответствии с [1 – 3] определим статистики  $i$ -го элемента вектора оценок отношений  $\Lambda^*_i(\mathbf{x})$  усредненных статистических функций правдоподобия в виде

$$\Lambda^*_i(\mathbf{x}) = w^*_i(\mathbf{x}) / w^*_1(\mathbf{x}). \quad (4)$$

Для этого, полагая признаки и наблюдаемые выборки независимыми, применяя фильтрующее свойство функции Дирака, из (1), (2) имеем:

$$w_i(\mathbf{x}) = \prod_{j=1}^{\mathfrak{J}} \left[ \sum_{r=1}^{R_{ij}} I_{ijr} p_{ijr} \int_{S_{ij}} w_{ijr}(s_j, s'_{ijr}, s''_{ijr}) W(\mathbf{x} | s_j) ds_j + \sum_{d=1}^{D_{ij}} I_{ijd} p_{ijd} W(\mathbf{x} | s_{ijd}) \right]. \quad (5)$$

Для получения  $w^*_i(\mathbf{x})$  необходимо в (5) подставить оценки вместо

$$\int_{S_{ij}} w_{ijr}(s_j, s'_{ijr}, s''_{ijr}) W(\mathbf{x} | s_j) ds_j, \quad W(\mathbf{x} | s_{ijd}), \quad p_{ijr} \text{ и } p_{ijd},$$

полученные из обучающей выборки. Первые два элемента можно получить из (3) заменой индексов  $n$  на  $r$  и  $d$ , соответственно. Определим априорные вероятности  $p_{ijr}$  и  $p_{ijd}$ :

$$p^*_{ijr} = \Xi_{ijr} / \Xi_i; \quad p^*_{ijd} = \Xi_{ijd} / \Xi_i,$$

где  $\Xi_{ijr}$ ,  $\Xi_{ijd}$  – количество проявлений  $r$ -го интервала и  $d$ -го значения  $i$ -го образа в метрике  $j$ -го признака;  $\Xi_i$  – количество наблюдений  $i$ -го образа. Основываясь на (3), (5), запишем

$$w^*_i(\mathbf{x}) = \frac{1}{\Xi_i} \prod_{j=1}^{\mathfrak{J}} \left\{ \sum_{r=1}^{R_{ij}} I_{ijr} \sum_{k=K'_j}^{K''_j} \frac{\Xi_{ijrk}}{\Delta s_j} \text{rect}\left[\frac{x_j - k\Delta s_j + 0,5\Delta s_j}{\Delta s_j}\right] + \sum_{d=1}^{D_{ij}} I_{ijd} \sum_{k=K'_j}^{K''_j} \frac{\Xi_{ijdk}}{\Delta s_j} \text{rect}\left[\frac{x_j - k\Delta s_j + 0,5\Delta s_j}{\Delta s_j}\right] \right\}. \quad (6)$$

На основе (4), (6) могут быть получены алгоритмы, оптимальные относительно наиболее часто применяемых в практике распознавания образов критериев оптимальности. Для этого необходимо в соответствии с применяемым критерием определить оценку отношения правдоподобия (4) и сравнить его с порогом. В частности, байесовский (Б) алгоритм многоальтернативного распознавания образов, заданных составными

эталонными описаниями, имеет вид:

$$\delta_B : \sum_{i=2}^L (\Pi_{it} - \Pi_{iq}) \frac{p_{*i}^*}{p_{*1}^*} \Lambda_{*i}^*(\mathbf{x}) \geq \Pi_{1q} - \Pi_{1t},$$

$$t = 1, 2, \dots, L, t \neq q, q = 2, 3, \dots, L, \quad (7)$$

где  $\Pi_{iq} \geq 0$  – элементы матрицы потерь  $\mathbf{\Pi}$  размером  $L \times L$ ;  $\gamma_q$  – решения принять гипотезы  $H_q$ ;  $p_{*i}^*$  – оценки априорных вероятностей наблюдения

образов  $\mathbf{U}_i$ ,  $p_{*i}^* = \Xi_i / \Xi$ ,  $\sum_{i=1}^L p_{*i}^* = 1$ . К области  $\mathbf{X}_{*q}^*$ ,  $q \in \{2, 3, \dots, \mathfrak{I}\}$ , относятся точки выборочного пространства  $\mathbf{X}$ , удовлетворяющие системе

неравенств (7). Область  $\mathbf{X}_{*1}^*$  определяется из условия  $\mathbf{X}_{*1}^* = \mathbf{X} - \bigcup_{q=2}^L \mathbf{X}_{*q}^*$ .

При применении критерия максимума апостериорной вероятности (МАВ) принимается решение  $\gamma_q$ ,  $q = 2, 3, \dots, L$ , если

$$\delta_{\text{МАВ}} : p_{*q}^* \Lambda_{*q}^*(\mathbf{x}) = \max_{2 \leq i \leq L} p_{*i}^* \Lambda_{*i}^*(\mathbf{x}), (p_{*i}^*/p_{*1}^*) \Lambda_{*i}^*(\mathbf{x}) \geq 1, i = 2, 3, \dots, L, \quad (8)$$

и решение  $\gamma_1$ , если  $(p_{*i}^*/p_{*1}^*) \Lambda_{*i}^*(\mathbf{x}) < 1, \forall i \in \{2, 3, \dots, L\}$ .

Для реализации стратегии максимального правдоподобия (МП) в (6) необходимо положить априорную равновероятность наблюдения образов, их компонентов, любого из эталонных интервалов или дискретных значений признаков, одинаковую относительную степень их информативности:  $p_i = 1/L, \forall i \in \{1, 2, \dots, L\}$ ;  $p_{ijr} = p_{ijd} = 1/(R_{ij} + D_{ij}), I_{ijr(d)} = 1, \forall i \in \{1, 2, \dots, L\}, \forall j \in \{1, 2, \dots, \mathfrak{I}\}, \forall r \in \{1, 2, \dots, R_{ij}\}; \forall d \in \{1, 2, \dots, D_{ij}\}$ , т.е.

$$w_{*i}^*(\mathbf{x}) = \prod_{j=1}^{\mathfrak{I}} \left\{ \frac{1}{R_{ij} + D_{ij}} \sum_{r=1}^{R_{ij}} \sum_{k=K'_j}^{K''_j} \frac{\Xi_{ijrk}}{\Delta s_j \Xi_{ijr}} \text{rect} \left[ (x_j - k \Delta s_j + 0,5 \Delta s_j) / \Delta s_j \right] + \right.$$

$$\left. + \frac{D_{ij}}{D_{ij} + R_{ij}} \sum_{d=1}^{D_{ij}} \sum_{k=K'_j}^{K''_j} \frac{\Xi_{ijdk}}{\Delta s_j \Xi_{ijd}} \text{rect} \left[ (x_j - k \Delta s_j + 0,5 \Delta s_j) / \Delta s_j \right] \right\}. \quad (9)$$

Принимается решение  $\gamma_q$ ,  $q = 2, 3, \dots, L$ , если

$$\delta_{\text{МП}} : \Lambda_{*q}^*(\mathbf{x}) = \max_{2 \leq i \leq L} \Lambda_{*i}^*(\mathbf{x}), \Lambda_{*i}^*(\mathbf{x}) \geq 1, i = 2, 3, \dots, L, \quad (10)$$

и решение  $\gamma_1$ , если  $\Lambda_{*i}^*(\mathbf{x}) < 1, \forall i = 2, 3, \dots, L$ .

При анализе полученных решающих правил следует выделить две основные задачи: прогнозирование достоверности принимаемых решений и

оценивание адекватности полученных непараметрических алгоритмов потенциальным решающим правилам, основанным на статистиках вида (2).

Решение первой задачи обычно связывается с поиском полной вероятности ошибки  $p_{\text{ош}}$  вида

$$p_{\text{ош}} = \sum_{i=1}^L p_{\text{ош}i} = \sum_{i=1}^L p_i \sum_{q=1, q \neq i}^L P\{\gamma_q | U_i\}, \quad \bigcup_{i=1}^L X_i = X, \quad \bigcap_{i=1}^L X_i = \emptyset. \quad (11)$$

В идеальном случае полностью известных компонентов усредненных функций правдоподобия  $w_i(\mathbf{x})$  входящие в (11) полные вероятности  $P\{\gamma_q | U_i\}$  принятия ошибочных решений  $\gamma_q$  при наблюдении образа  $U_i$  определяются как усредненные по эталонным описаниям образов условные вероятности ошибок [3, 4]:

$$P\{\gamma_q | U_i\} = P\{\mathbf{x} \in X_q | \mathbf{s} \in S_i\} = \int_{S_i} w_i(\mathbf{s}) \int_{X_q} W(\mathbf{x} | \mathbf{s} \in S_i) d\mathbf{x} d\mathbf{s}, \quad (12)$$

$$\text{или} \quad P\{\gamma_q | U_i\} = \int_{X_q} \int_{S_i} w_i(\mathbf{s}) W(\mathbf{x} | \mathbf{s} \in S_i) d\mathbf{s} d\mathbf{x} = \int_{X_q} w_i(\mathbf{x}) d\mathbf{x}. \quad (13)$$

Из (6), (11) и (13) для оценок  $w^*_i(\mathbf{x})$  и областей  $X^*_q$  имеем асимптотическую оценку полной вероятности ошибки:

$$p^*_{\text{ош}} = \frac{1}{\Xi} \sum_{i=1}^L \frac{1}{\Xi_i} \frac{1}{\Xi-1} \times \sum_{q=1}^L \int_{X^*_q} \prod_{j=1}^{\Xi} \left\{ \sum_{r=1}^{R_{ij}} I_{ijr} \sum_{k=K'_j}^{K''_j} \frac{\Xi_{ijrk}}{\Delta S_j} \text{rect} \left[ \frac{(x_j - k \Delta S_j + 0,5 \Delta S_j)}{\Delta S_j} \right] + \right. \\ \left. + \sum_{d=1}^{D_{ij}} I_{ijd} \sum_{k=K'_j}^{K''_j} \frac{\Xi_{ijdk}}{\Delta S_j} \text{rect} \left[ \frac{(x_j - k \Delta S_j + 0,5 \Delta S_j)}{\Delta S_j} \right] \right\} d\mathbf{x}. \quad (14)$$

Зачастую может оказаться сложно в явном виде определить (12) – (14) из-за необходимости вычисления кратных интегралов. В этом случае целесообразно отыскать дифференциальные функции распределения статистик (4) оценок отношений правдоподобия  $\Lambda^*_i(\mathbf{x})$ , например, методом Монте-Карло. Затем по известной методике [5] можно перейти к однократному интегрированию этих функций.

В силу дискретного характера полученных статистических функций правдоподобия от интегрирования в (14) по многомерной области  $X^*_q$  можно перейти к суммированию в дискретных точках выборочного пространства:

$$p^*_{\text{ош}} = \frac{1}{\Xi} \sum_{i=1}^L \frac{1}{\Xi_i} \frac{1}{\Xi-1} \sum_{q=1}^L \sum_{l=m \in X^*_q} \prod_{j=1}^{\Xi} \left\{ \sum_{r=1}^{R_{ij}} I_{ijr} \sum_{k=K'_j}^{K''_j} \Xi_{ijrk} \delta_{mk} + \sum_{d=1}^{D_{ij}} I_{ijd} \sum_{k=K'_j}^{K''_j} \Xi_{ijdk} \delta_{mk} \right\}, \quad (15)$$

где  $\delta_{mk}$  – символ Кронекера ( $= 1$  при  $m = k$ ;  $= 0$  при  $m \neq k$ ).



В выражении (15)  $\sum_{m \in X_q} (\cdot)$  представляет собой аналог кратного интеграла, обычно затрудняющего нахождение вероятностей ошибок вида

(12) – (14). И хотя для решения (15) не требуется интегрирование, однако суммирование по областям  $X^*_q$  обуславливает необходимость определения принадлежности к одному из  $L$  распознаваемых образов каждого из  $\prod_{j=1}^3 K_j$  дискретных элементов выборочного пространства  $X$ . При этом

каждый раз должна решаться одна из систем уравнений (7), (8), (10) (в зависимости от типа анализируемого алгоритма). Пусть, например, по единственному признаку  $s$  ( $\mathfrak{Z} = 1$ ) распознаются два образа ( $L = 2, i \in \{1, 2\}$ ), каждый из которых распределен по неизвестному закону  $w_i(s, s'_i, s''_i)$  на одном интервале ( $R_i = 1, \forall i \in \{1, 2\}$ ) эталонных значений  $[s'_i, s''_i]$ . Если при этом используется критерий МАВ, то получаемая из (4), (6) оценка отношения усредненных статистических функций правдоподобия

$$\Lambda^*(x) = \sum_{k=K'}^{K''} \frac{\Xi_{2k}}{\Xi_{1k}} \text{rect} \left[ (x - k\Delta s + 0,5\Delta s) / \Delta s \right], \quad k = \text{ent}(x / \Delta s), \quad (16)$$

сравнивается с порогом  $c^* = p^*_1/p^*_2 = \Xi_1/\Xi_2, p^*_1 + p^*_2 = 1, \Xi_1 + \Xi_2 = \Xi$ . Если, например,  $s'_1 < s'_2$  и  $s''_1 < s''_2$ , то полная вероятность ошибки алгоритма находится из (14)

$$p^*_{\text{ош}} = \frac{1}{\Xi} \int_{x^*_n}^{\infty} \sum_{k=K'_j}^{K''_j} \frac{\Xi_{1k}}{\Delta s} \text{rect} \left[ (x - k\Delta s + 0,5\Delta s) / \Delta s \right] dx + \frac{1}{\Xi} \int_{-\infty}^{x^*_n} \sum_{k=K'_j}^{K''_j} \frac{\Xi_{2k}}{\Delta s} \text{rect} \left[ (x - k\Delta s + 0,5\Delta s) / \Delta s \right] dx, \quad (17)$$

где оценка порогового значения определяется уравнением

$$x^*_n = \arg \left\{ \Lambda^*(x) \cong p^*_1/p^*_2 \right\}, \quad (18)$$

или из (15)

$$p^*_{\text{ош}} = \frac{1}{\Xi} \left( \sum_{k=k^*_n}^{K''_j} \Xi_{1k} + \sum_{k=K'_j}^{k^*_n} \Xi_{2k} \right), \quad (19)$$

где пороговый номер  $k^*_n$  элементов  $\Xi_{ik}$  определяется из условия

$$k^*_n = \arg \left\{ \Lambda^*(x) \cong \Xi_1/\Xi_2, \quad k = \text{ent}(x / \Delta s) \right\}, \quad (20)$$

а  $\Lambda^*(x)$  – выражением (16).

Выражения (14), (15), (17) не позволяют учесть неточность разделения пространства  $\mathbf{X}$  на области  $\mathbf{X}_q^*$ , которая вызвана дискретностью статистических функций правдоподобия (6), (9). Более строгие оценки рабочих характеристик можно получить при тестировании алгоритмов в случае, если имеется некоторая контрольная выборка для образов с заданно известными видами и параметрами априорных распределений  $w_i(s, s'_i, s''_i)$  при известной функции правдоподобия выборки  $W(x | s)$ .

В этом случае алгоритмы обучаются по контрольной выборке. Вместе с тем в соответствии с (5), [3], [4] находятся вектора усредненных функций правдоподобия  $w_i(\mathbf{x})$  и их отношений  $[\Lambda_i(\mathbf{x})]$ . Полная вероятность  $p^{**}_{\text{ош}}$  ошибки синтезированного непараметрического алгоритма оценивается в соответствии с (11), (12). Однако интегралы вычисляются по областям  $\mathbf{X}_q^*$ , а не  $\mathbf{X}_q$ .

Для рассмотренного примера это означает, что рабочая характеристика  $p^{**}_{\text{ош}}$  алгоритма (16) определяется из (11), (12) в виде

$$p^{**}_{\text{ош}} = p_1\alpha + p_2\beta = p_1 - \frac{p_1}{s''_1 - s'_1} \int_{s'_1}^{s''_1} F\left(\frac{x^*_n - s}{\sigma}\right) ds + \frac{p_2}{s''_2 - s'_2} \int_{s'_2}^{s''_2} F\left(\frac{x^*_n - s}{\sigma}\right) ds, \quad (21)$$

где  $\alpha, \beta$  – вероятности ошибок первого и второго рода, соответственно;

$$F(z) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^z e^{-\frac{t^2}{2}} dt - \text{функция Лапласа.}$$

Имея результаты контрольного обучения, можно сравнить синтезированный непараметрический алгоритм с соответствующим ему потенциальным решающим правилом. При этом по (11), (12) оценивается показатель  $p^{**}_{\text{ош}}$  непараметрического алгоритма для областей  $\mathbf{X}_q^*$  и вероятность  $p_{\text{ош}}$  для областей  $\mathbf{X}_q$  потенциального алгоритма. Затем определяется разность  $\Delta p_{\text{ош}} = |p^{**}_{\text{ош}} - p_{\text{ош}}|$ , которая должна быть не более заданной величины  $\eta$ . В рассматриваемом примере

$$\Delta p_{\text{ош}} = \left| p^{**}_{\text{ош}} - p_1 - \frac{p_2}{s''_2 - s'_2} \int_{s'_2}^{s''_2} F\left(\frac{x_n - s}{\sigma}\right) ds + \left| + \frac{p_1}{s''_1 - s'_1} \int_{s'_1}^{s''_1} F\left(\frac{x_n - s}{\sigma}\right) ds \right| \leq \eta,$$

где  $p^{**}_{\text{ош}}$  определяется (21), а пороговое значение  $x_n$  отыскивается из условия  $x_n = \arg\{\Lambda(x) = p_1/p_2\}$ , где

$$\Lambda(x) = \int_{S_2} w_2(s, s'_2, s''_2) W(x | s) ds \Big/ \int_{S_1} w_1(s, s'_1, s''_1) W(x | s) ds.$$

Если, например, при контрольном обучении функции  $w_i(s, s'_i, s''_i)$  представляют собой плотности вероятности случайных величин  $s$ , распределенных равномерно в интервалах  $[s'_i, s''_i]$ , а функция правдоподобия наблюдаемой выборки  $W(x | s)$  подчиняется гауссовскому закону с математическим ожиданием  $s$  и средним квадратическим отклонением  $\sigma$ , то

$$\Lambda(x) = \frac{(s''_1 - s'_1) \left[ F\left(\frac{s''_2 - x}{\sigma}\right) - F\left(\frac{s'_2 - x}{\sigma}\right) \right]}{(s''_2 - s'_2) \left[ F\left(\frac{s''_1 - x}{\sigma}\right) - F\left(\frac{s'_1 - x}{\sigma}\right) \right]}. \quad (22)$$

Из изложенного следует метод оптимизации синтезированных непараметрических алгоритмов: отыскивается  $\Delta p_{\text{ош}}$  как функция от  $\Delta s_j$ ,  $\Xi$  и решается задача минимизацией  $\Delta p_{\text{ош}}$  за счет технологически допустимых – уменьшения  $\Delta s_j$ ,  $\Delta s_j = (S''_j - S'_j)/K_j$ ,  $K_j = K''_j - K'_j$ , и увеличения  $\Xi$ . В многомерном случае условие записывается в виде

$$(\Delta s^0, \Xi^0) = \arg \min_{\Delta s, \Xi} \max_{\Delta s} \min_{\Xi} \{ \Delta p_{\text{ош}}(\Delta s, \Xi) \mid \Delta p_{\text{ош}} \leq \eta; \Delta s \geq \Delta s_0; \Xi \leq \Xi_0 \},$$

где  $\Delta s^0$ ,  $\Xi^0$  – оптимизированные параметры;  $\eta$ ,  $\Delta s_0$ ,  $\Xi_0$  – ограничения на параметры. Показатель  $\Delta p_{\text{ош}}$  в данном случае является интегральной характеристикой и отражает степень приближения полученных усредненных статистических функций правдоподобия  $w^*_i(\mathbf{x})$  к априорным усредненным по эталонному описанию  $w_i(\mathbf{s})$  функциям правдоподобия  $w_i(\mathbf{x})$ .

При анализе алгоритмов распознавания образов по одному признаку в качестве показателя, характеризующего степень приближения рассматриваемых непараметрических алгоритмов к потенциальным (без обучения), могут применяться погрешности определения величин порогов  $x_{п}$ . Например, если в результате контрольного обучения алгоритма получено  $N$  порогов  $x^*_{п n} = k^*_{п n} \Delta s$ , то можно вычислить соответствующие им потенциальные значения порогов  $x_{п n}$  и затем найти среднюю квадратичную

погрешность  $\sigma_{п} = \sqrt{\frac{1}{N-1} \sum_{n=1}^N (x^*_{п n} - x_{п n})^2}$  определения  $x^*_{п n}$ . В силу то-

го, что значения  $x^*_{п n}$  зависят от  $\Delta s_j$  и  $\Xi$ , погрешность  $\sigma_{п}$  также будет функцией от этих параметров. При этом задача оптимизации формализуется в виде

$$(\Delta s_j^0, \Xi^0) = \arg \min_{\Delta s_j, \Xi} \max_{\Delta s_j} \min_{\Xi} \{ \sigma_{п}(\Delta s, \Xi) \mid \sigma_{п} \leq \sigma_{п0}; \Delta s \geq \Delta s_0; \Xi \leq \Xi_0 \},$$

где  $\sigma_{п0}$  – заданное ограничение на величину  $\sigma_{п}$ .

В многомерном случае аналитически реализовать такой подход сложно, так как вместо суммирования линейных погрешностей установки конечного числа порогов необходимо интегрировать по выборочному пространству  $X$  расстояния между поверхностями ( $(\mathfrak{N} - 1)$ -мерными функциями), разделяющими распознаваемые образы в обучаемом и потенциальном алгоритмах. Эта задачу можно решить численными методами.

Что касается практических рекомендаций по выбору параметров алгоритма, то число испытаний при определении каждой ступенчатой функции (3) должно быть не менее тысячи, а число  $K_j = K''_j - K'_j$  следует выбирать хотя бы порядка 12 – 20.

**Выводы.** Таким образом, разработанные методы позволяют синтезировать непараметрические алгоритмы распознавания групп радиоизлучений с обучением путем построения гистограмм, проводить анализ их качества и оптимизировать основные параметры определяемых статистических функций распределения.

## ЛИТЕРАТУРА

1. Певцов Г.В. Синтез алгоритма распознавания радиоизлучений на основе байесовского правила проверки сложных гипотез // Радиоэлектроника. – 1998. – № 4. – С. 49 – 57. (Изв. высш. учебн. заведений).
2. Певцов Г.В. Синтез алгоритмов распознавания образов, заданных сложными эталонными описаниями в метрике азимутов на источники радиоизлучений // Радиоэлектроника. – 2000. – № 4. – С. 38 – 45. (Изв. высш. учебн. заведений).
3. Певцов Г.В., Лупандин В.А. Синтез алгоритмов многоальтернативного распознавания образов на основе проверки сложных статистических гипотез по критерию максимума апостериорной вероятности // Радиоэлектроника. – 2001. – № 11. – С. 77 – 80. (Изв. высш. учебн. заведений).
4. Певцов Г.В. Синтез байесовских алгоритмов многоальтернативного распознавания образов, заданных сложными эталонными описаниями // Радиоэлектроника. – 2003. – № 1. – С. 58 – 63. (Изв. высш. учебн. заведений).
5. Левин Б.Р. Теоретические основы статистической радиотехники. Книга 2. – М.: Сов радио, 1975. – 392 с.

Поступила 16.04.2003

**ПЕВЦОВ Геннадий Владимирович**, доктор техн. наук, ст. научн. сотр., зам. начальника Научного центра Войск ПВО на научной работе. В 1978 году окончил Киевское ВИРТУ. Область научных интересов – обработка радиотехнических сигналов и информации.

**ЛУПАНДИН Владимир Анатольевич**, адъюнкт ХВУ. В 1992 году окончил Харьковское ВВКИУРВ. Область научных интересов – обработка радиотехнических сигналов и информации.